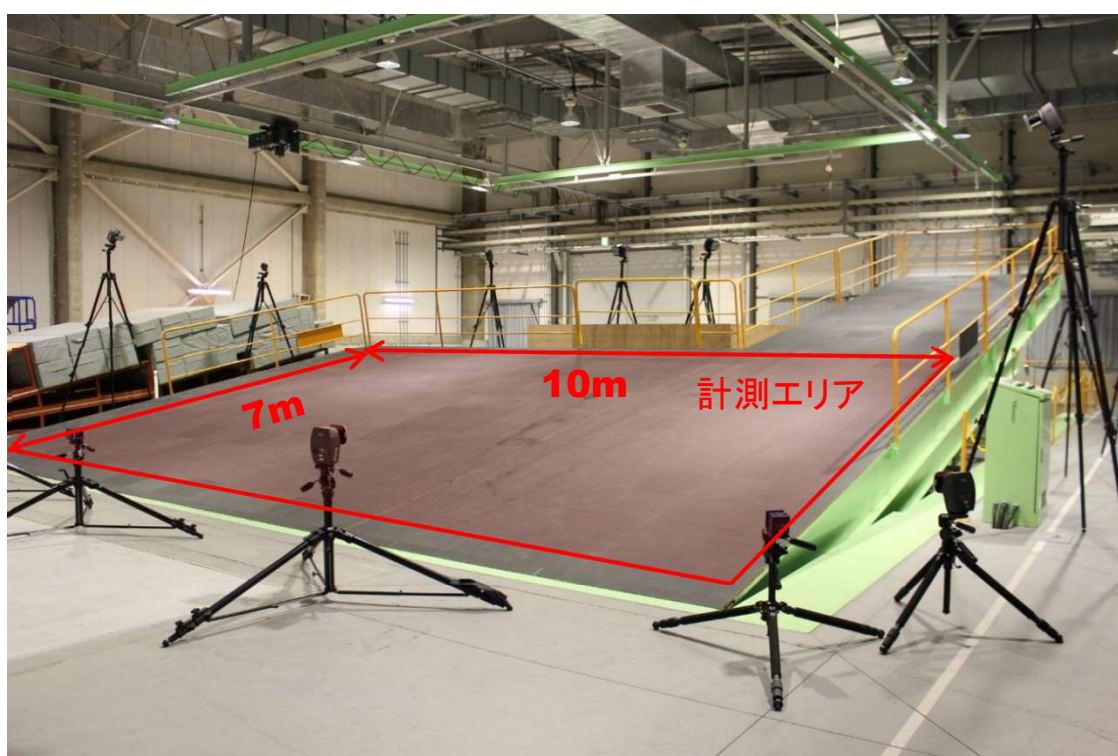
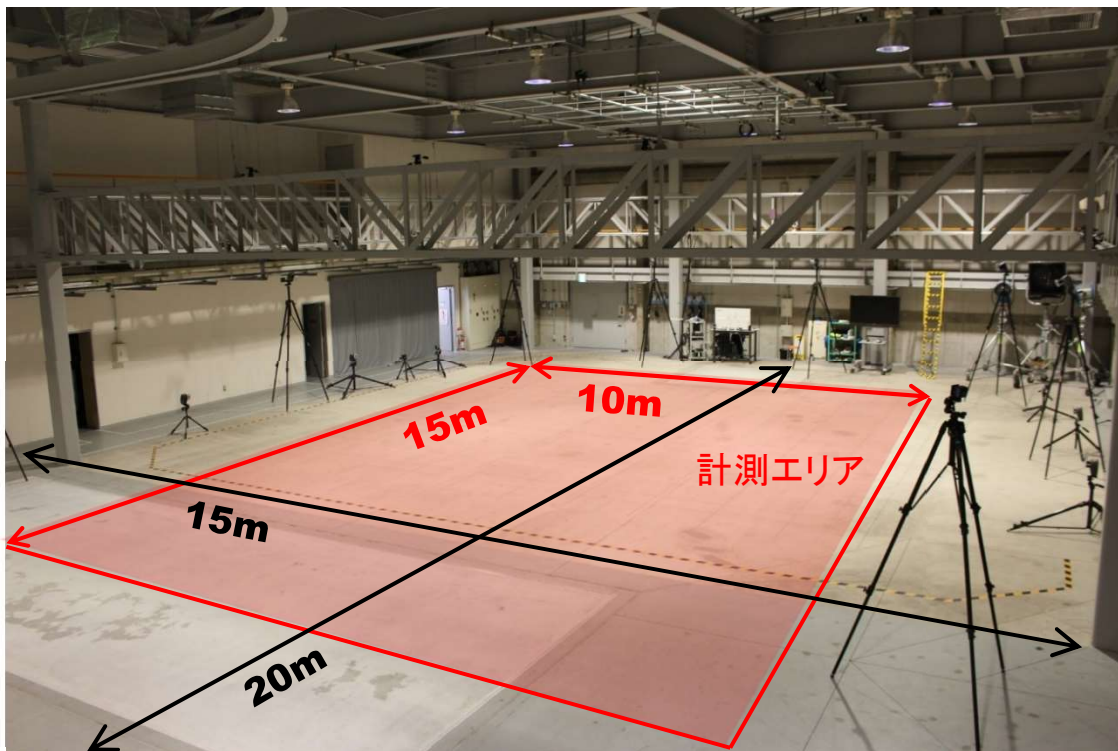


障害物検知試験

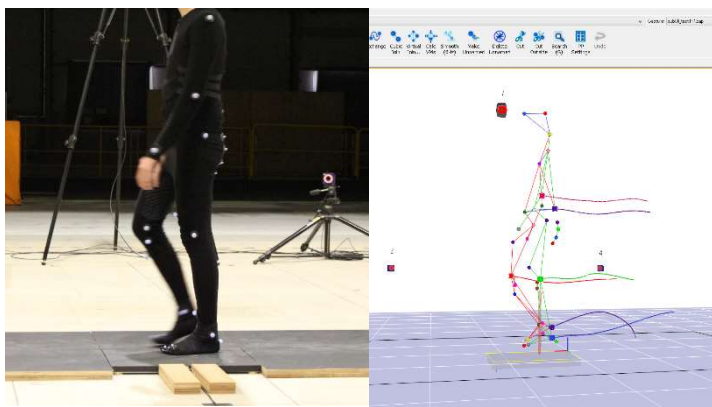
(モーションキャプチャ, 人工太陽装置)

ロボット安全試験センター内 走行試験関連エリア

- ロボットのセンシングと動作を検証します
- 移動する人間など, 様々な障害物に対して試験します
- 強い太陽光のもとでの光学センサーの性能を評価します
- モーションキャプチャを用いてロボットと障害物の3次元挙動を解析します



モーションキャプチャ



歩行解析



障害物回避

NEDO「生活支援ロボット実用化プロジェクト、安全検証手法の研究開発」より

モーショキャプチャ計測例

モーショキャプチャ仕様

試験	試験エリア	目項	スペック	備考
ロボットの障害物検知試験等	試験エリア (最大)	試験エリア寸法	10(W) × 15(D) × 2(H)m	システム:MAC3D system カメラ: Kestrel, Raptor-E
		分解能	1cm	



人工太陽装置

人工太陽装置仕様

試験	目項	広域用	限定域用	備考
光学センサ干渉試験	ランプ	HMI ランプ 18,000 W	HMI ランプ 4,000 W	色温度調整フィルター使用
	レンズ径	630 mm	300 mm	
	照射角度	11° ~ 75°	7° ~ 65°	
	照度(距離10 m)	60,000 lx 以上	18,000 lx 以上	
	照射方向	俯仰角 ± 90°	俯仰角 ± 90°	
	色温度	約 6,000 K	約 6,000 K	